|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| 일시 | 2020-04-18 | | 장소 | 온라인 |
| 아젠다 | 1. 논문 서론 작성  2. 서버 = C++ 코드 작성 (DB / SOCKET / (필요시 GUI))  3. 클라이언트 = PYTHON SOCKET 구현  4. 앞으로의 플랜 결정 | | | |
| 토의내용  (요지) | 1. 논문 서론 작성완료  2. 서버: 클라이언트 통신 완료  2-1. 내부 컨트롤 함수 필요  3-1. 자동차나 차를 인식했을 때, 그 신호를 우선순위에 따라 변경하고, 1초 동안 저장 및 출력  4. json 형식으로 변환 완료 | | | |
| 참고사항 | <https://github.com/orgs/HEAD-UP/teams/box-head/discussions> | | | |
| 추천사항 | 1. detection 정확도를 70%, 80%, 90% 등으로 했을 때의 그래프 작성 (사고 가능성)  2. 빨간선에서부터 거리 사이를 0.3, 0.4, 0.5 등으로 했을 때의 그래프 작성 (사고 가능성) | | | |
| 참석현황 | 참석  대상자 | 4명 | 사진  첨부 | 없음 |
| 참석자 | 4명 |
| 불참자 | 0명 |
| 불참내역 | 없음 | |